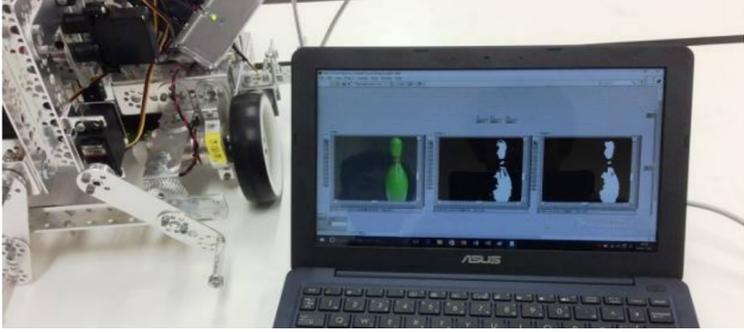


情報電子工学科 学会発表

【発表者について】 ○は発表者

学会名	第1回ロボット技術教育シンポジウム
演題名	myRIOを用いた画像解析と自律型ロボットの製作
発表者	○花岡瑞基[1]、蓮田裕一[2]、波江野勉[2]、大森康司[2]、 [1]帝京大学理工学部情報電子1年 [2]帝京大学理工学部
内容	Advanced Robotics Challenge(ARC) と変更し、自律型ロボットによる世界大会が2016年から開催されている。競技ではボーリングピンの位置を画像認識により解析し、目標物として倒す正確さと速さを競う。本研究では、コントローラーとしてNI社myRIOを用い、カメラを通したピン位置や色などの情報をもとに正確にロボットを制御する技術を紹介している。myRIOにLabVIEWを用いた画像解析とARC競技用の自律型ロボットの製作について提案し、議論している。
関連画像	 <p data-bbox="499 1136 667 1160">緑ピンの画像解析</p>